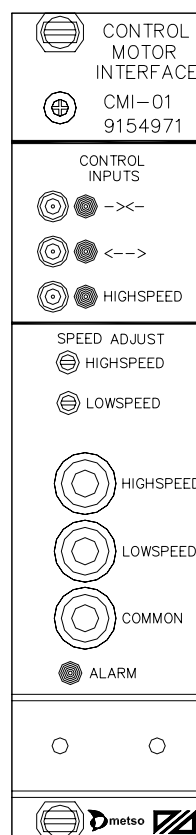




CMI-01

VAL0122827 / SKC9154971



KONTROLLMOTOR INTERFACE

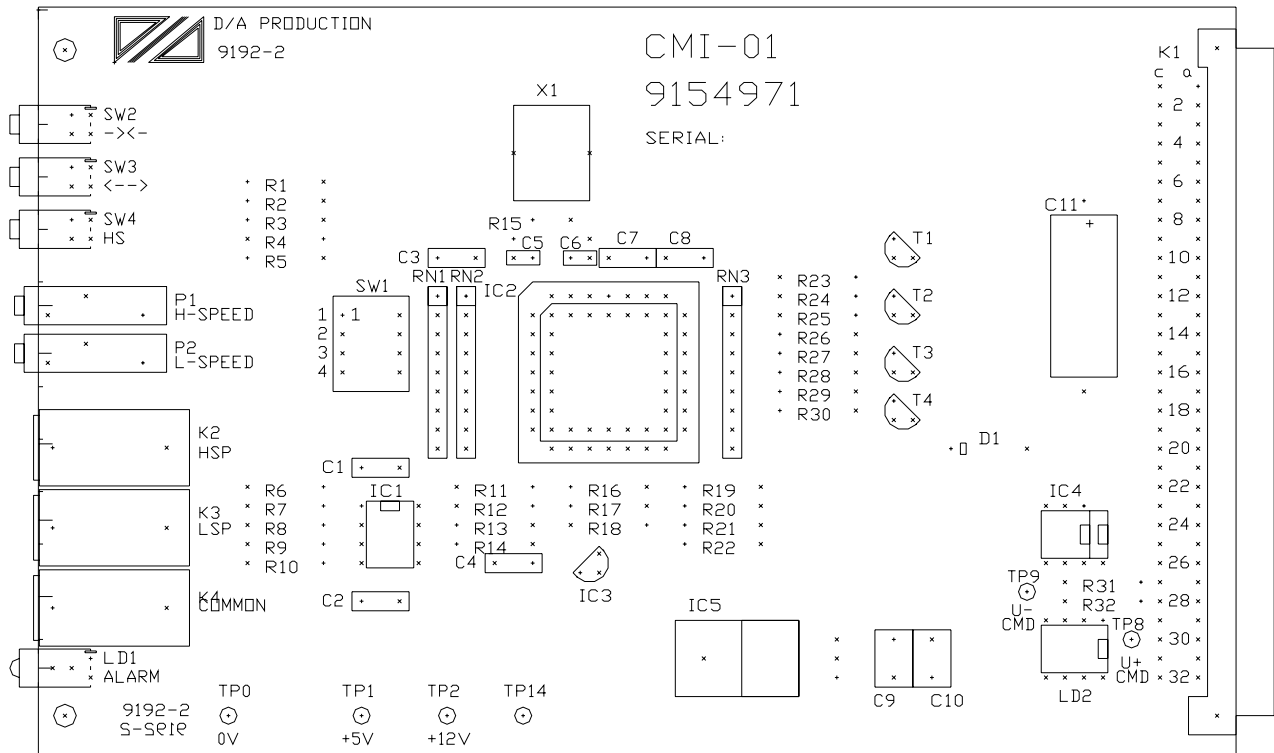
GEBRAUCHSANWEISUNG



INHALTSVERZEICHNIS

1. BESTÜCKUNGSPLAN
2. FUNKTIONSBESCHREIBUNG
3. TECHNISCHE SPEZIFIKATION
4. EINSTELLUNG
5. ADJUSTMENTS

1. BESTÜCKUNGSPLAN



2 FUNKTIONSBESCHREIBUNG

Die CMI-01 ist eine Interface-Einheit für das CMS Kontrollmotor-System, Die in der Rack Einheit (CMR-01) eingestecken wird.

Die CMI-RM1 Control Motor Interface-Einheit wird in Kombination mit der CMD-RM1 Platine betrieben. Dies ergibt ein Interface zur Kontrolle des 5-Phasen Stufen-Motors.

Kontroll-Motor Funktion:

Diese Einheit wird durch das Aktivieren der Kontrolleingabe-Einheit am Kontrollmotor-Rack CMR-01 überwacht.

Die CMI-01 Einheit erzeugt drei verschiedene Pulse.

EINZELSTUFEN-EINSTELLUNG: Ein einzelner Kontrolleingabepuls von weniger als 500 ms, erzeugt eine Anzahl Pulse die den Refiner Disc um 0.01 mm versetzt.

NIEDRIGE GESCHWINDIGKEIT: Wenn der Kontrolleingabepuls länger als 500 ms ist, wird eine Pulsfrequenz erzeugt, welche die Mahlscheibe um 0.05 mm in der Sekunde versetzt.

HOHE GESCHWINDIGKEIT: Wenn der Kontrolleingabepuls länger als 500 ms ist, und die Eingabe für hohe Geschwindigkeit aktiviert wird, erzeugt dies eine Pulsfrequenz welche die Mahlscheibe mit einer Geschwindigkeit von 0,25 mm/Sek bewegt.

HALTESTELLUNG: Die Haltestellung des Stufenmotors tritt bei der Aktivierung dieses Eingangs ein.

Abhängig davon, dass verschiedene Raffinör-Typen ein unterschiedliches Gewinde am Steuerzapfen zum hydraulischen System haben , können vier verschiedene Kombinationen von Frequenzen gewählt werden.

3. TECHNISCHE SPEZIFIKATION

Artikel no:	CMI-01 / VAL0122827 / SKC9154971
Speisespannung:	+10 Vdc, $\pm 20\%$, max 0.5 A
Interne Spannung:	+5 Vdc
Platinengröße:	L=160 mm, W=100 mm, T=30 mm (6TE)
Fronteinstellung:	HIGH SPEED, LOWSPEED: 15-runde Potentiometers
Einstellungsumfang:	50 zu 150 % der nominellen Einstellung
Frontanzeige:	-<->><<- , <<-->>, HIGH SPEED : Gelbe Leuchtdioden indikieren den aktivierten Eingang. ALARM: Rote Leuchtdiode indikiert den Ausgang der nicht aktiviert worden ist
Alarমেingang:	Für Relais anschluss an der CMD-RM1 Einheit
Kontroll-Eingänge:	Optoisolierte digitale Eingänge vom Kontrolleingangseinsatz. Eingangswiderstand: 2 k Ω . Spannung: 5 Vdc
	DI+CMTO Scheiben zusammen
	DI+CMAP Scheiben auseinander
	DI+CMHS Hohe Geschwindigkeit
Wahlfreie Kontrolleingänge:	Optoisolierter digitaler Eingang von der Hauptkarte der CMR-01.
	DI+CMT Haltestellung, Wenn dieser Eingang an der U+CM Ausgang angeschlossen ist, wird der Motor angehalten.
	DI+CM3 Nicht benutzt.
Alarmausgang:	Transistorausgang für das relais an der Hauptkarte der Einheit Max strom: 0.1A. DO+CMAL Kontrollmotoralarm. Dieser ist normalerweise aktiviert. Wenn der Alarমেingang abgeschaltet ist wird er nicht aktiviert sowie bei ungefähr 5 sek während des Starts.
Wahlfreie Ausgänge:	Optoisolierter P-Kanal Ausgang. PNP Transistor angeschlossen an die positive Spannung der CMD Einheit. Die negative Spannung ist CM-GND (K4/12 an CMR-01). Max strom, 0.1 A.
	DO+CM4 Nicht benutzt.

4. EINSTELLUNG

4.1 Gewindesteigung am Führungszapfen

mm/Tour	1.0	1.41	2.0	0.5
SW1/1	ein	aus	ein	aus
SW1/2	ein	ein	aus	aus

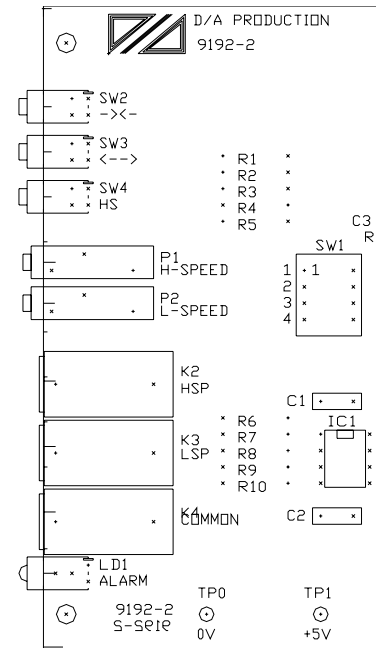
Raffineur:	RGP-200	RGP-60	RGP-A	Vorgänger
	CF-82			RLP 50/54
	M-XX			

4.2 Wahl der Antriebskarte vom Stufenmotor, CMD-RM1 oder CMD-RM2 (nur Revision 4.0 oder höher)

SW1/3	ein = CMD-RM2
	aus = CMD-RM1

4.3 Wahl der Stufenmotorrichtung (nur für CMD-RM2 und Revision 4.0 oder höher)

SW1/4	ein = normale Richtung
	aus = entgegengesetzte Richtung



Grundeinstellung: /1 =ein /2 = aus /3=aus /4= aus

5. JUSTIERUNGEN

5.1 HOHE GESCHWINDIGKEIT

Einen digitalen Voltmesser an der Anschluss "HIGHSPEED" (+) und COMMON (-) anschliessen.

Den Wert des Voltmessers ablesen und den Potentiometer für hohe Geschwindigkeit justieren. Die Werte können zwischen 0.5V und 1.5V eingestellt werden. Wenn 1.0V gewählt wird, wird die Geschwindigkeit der Axialbewegung 0.25 mm betragen. Wenn die Stufenmotor während der Justierung arbeitet, wird der Wechsel erst bei der nächsten Aktivierung durchgeführt. 0.5V des DVM entspricht 0.125 mm/s, 1.0V entspricht 0.25mm/s und 1.5V entspricht 0.375mm/s.

5.2 NIEDRIGE GESCHWINDIGKEIT

Einen digitalen Voltmesser an der Anschluss "LOWSPEED" (+) und COMMON (-) anschliessen.

Den Wert des Voltmessers ablesen und dem Potentiometer für niedrige Geschwindigkeit justieren. Die Werte können zwischen 0.5V und 1.5V eingestellt werden. Wenn 1.0V gewählt wird, wird die Geschwindigkeit der Axialbewegung 0.05 mm betragen. Wenn die Stufenmotor während der Justierung arbeitet, wird der Wechsel erst bei der nächsten Aktivierung durchgeführt. 0.5V des DVM entspricht 0.025 mm/s, 1.0V entspricht 0.05mm/s und 1.5V entspricht 0.075mm/s.

